

DEVOIR EN TEMPS LIBRE N° 19**PROBLEME : EXPONENTIELLE DE MATRICES – MINES 2001**

Les parties B et C sont liées, mais la partie A est indépendante du reste du problème

On rappelle que, si p est un entier naturel non nul, la notation $M_p(\mathbb{R})$ représente l'algèbre des matrices carrées d'ordre p à coefficients réels.

PARTIE A

Soit p un entier naturel non nul. Une matrice A de $M_p(\mathbb{R})$ est dite **nilpotente d'indice trois** si elle vérifie $A^2 \neq 0$ et $A^3 = 0$

Dans toute cette partie, on note A une matrice de $M_p(\mathbb{R})$, nilpotente d'indice trois. On note I la matrice unité d'ordre p .

Pour tout réel t , on note $E(t)$ la matrice : $E(t) = I + tA + \frac{t^2}{2}A^2$

A.1. Vérifier la relation : $\forall (t,s) \in \mathbb{R}^2, E(s)E(t) = E(s+t)$

A.2. En déduire que : $(E(t))^n = E(nt)$ pour $t \in \mathbb{R}$ et $n \in \mathbb{N}$

A.3. Montrer que la matrice $E(t)$ est inversible et déterminer son inverse.

A.4. Montrer que la famille (I, A, A^2) est libre dans l'espace $M_p(\mathbb{R})$

A.5. En déduire que l'application $E : t \rightarrow E(t)$, de \mathbb{R} vers $M_p(\mathbb{R})$, est injective.

A.5. Dans cette question, $p=3$ et $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$. Expliciter $E(t)$ sous la forme d'un tableau matriciel pour $t \in \mathbb{R}$.

PARTIE B

Dans cette partie, on note $B_0 = (\varepsilon_1, \varepsilon_2)$ la base canonique de \mathbb{R}^2 .

Soit la matrice $A = \begin{pmatrix} 4 & -6 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$ de $M_2(\mathbb{R})$. On note f l'endomorphisme de \mathbb{R}^2 qui lui est canoniquement associé.

B.1. Montrer que $F = \ker(f - 2 \text{Id}_{\mathbb{R}^2})$ et $G = \ker(f - \text{Id}_{\mathbb{R}^2})$ sont deux sous-espaces supplémentaires dans \mathbb{R}^2 . Déterminer deux vecteurs non nuls e_1 dans F et e_2 dans G . Montrer que $B = (e_1, e_2)$ est une base de \mathbb{R}^2

B.2. Déterminer la matrice de l'endomorphisme f dans la base B .

B.3. En déduire qu'il existe une matrice P inversible et une matrice D diagonale telles que $A = P D P^{-1}$. Expliciter P , D et P^{-1} .

B.4. Expliciter D^n pour tout $n \in \mathbb{N}$ et en déduire A^n sous forme d'un tableau matriciel.

PARTIE C

On reprend les notations de la partie **B**.

C.1. En utilisant l'inégalité de Taylor–Lagrange, montrer que, pour tout réel t , on a

$$e^t = \lim_{n \rightarrow +\infty} \sum_{k=0}^n \frac{t^k}{k!}$$

C.2. Pour $t \in \mathbb{R}$, pour $n \in \mathbb{N}$, on note $E_n(t)$ la matrice définie par $E_n(t) = \sum_{k=0}^n \frac{t^k}{k!} A^k$

On écrira cette matrice sous la forme $E_n(t) = \begin{pmatrix} a_n(t) & b_n(t) \\ c_n(t) & d_n(t) \end{pmatrix}$

Expliciter (sous forme de sommes) ses coefficients $a_n(t)$, $b_n(t)$, $c_n(t)$ et $d_n(t)$.

C.3. Pour $t \in \mathbb{R}$, on note $E(t)$ la matrice $E(t) = \begin{pmatrix} a(t) & b(t) \\ c(t) & d(t) \end{pmatrix}$ avec $a(t) = \lim_{n \rightarrow +\infty} a_n(t)$,

$b(t) = \lim_{n \rightarrow +\infty} b_n(t)$, $c(t) = \lim_{n \rightarrow +\infty} c_n(t)$, $d(t) = \lim_{n \rightarrow +\infty} d_n(t)$. Expliciter la matrice $E(t)$

Réponse partielle : on obtient $a(t) = 3e^{2t} - 2e^t$

C.4. Montrer qu'il existe deux matrices Q et R (carrées d'ordre deux), et les expliciter,

telles que : $\forall t \in \mathbb{R}, E(t) = e^{2t} Q + e^t R$

C.5. Calculer les matrices Q^2 , R^2 , QR , RQ . Que peut-on dire des endomorphismes q et r de \mathbb{R}^2 canoniquement associés aux matrices Q et R (on pourra préciser la réponse en utilisant les droites F et G de la question **B.1.**)

C.6. En déduire que : $\forall (s,t) \in \mathbb{R}^2, E(s) E(t) = E(s+t)$.

Que peut-on dire de $(E(t))^n$ pour $n \in \mathbb{N}$? Que peut-on dire de $(E(t))^{-1}$?

L'application $E : t \rightarrow E(t)$, de \mathbb{R} vers $M_2(\mathbb{R})$ est-elle injective ?

PROBLEME : Exponentielle de matrice. Corrigé**Partie I**

A nilpotente d'ordre 3, $E(t) = I + tA + \frac{t^2}{2}A^2$

1. Soit $(t,s) \in \mathbb{R}^2$. On a : $E(t)E(s) = (I + tA + \frac{t^2}{2}A^2)(I + sA + \frac{s^2}{2}A^2)$

D'où : $E(t)E(s) = I + sA + \frac{s^2}{2}A^2 + tA + tsA^2 + t\frac{s^2}{2}A^3 + \frac{t^2}{2}A^2 + s\frac{t^2}{2}A^3 + \frac{t^2s^2}{2}A^4$

Or $A^3 = A^4 = 0$, d'où $E(t)E(s) = I + (t+s)A + \frac{(s+t)^2}{2}A^2$ i.e. $\boxed{E(s)E(t) = E(s+t)}$

2. Soit P_n la propriété de récurrence : " $\forall t \in \mathbb{R}, (E(t))^n = E(nt)$ "

α P_0 est vraie car $\forall t \in \mathbb{R}, (E(t))^0 = I = E(0t)$

α Si P_n est vraie. Soit $t \in \mathbb{R}$. On a : $(E(t))^{n+1} = E(t)(E(t))^n$. Or, puisque P_n est vraie, on a $(E(t))^n = E(nt)$. Ainsi $(E(t))^{n+1} = E(t)E(nt) = E(t+nt)$ d'après le 1.

Ainsi P_{n+1} est vraie.

Aussi, par le théorème de récurrence, $\forall n \in \mathbb{N}, P_n$ est vraie i.e.

$$\boxed{\forall n \in \mathbb{N}, \forall t \in \mathbb{R}, E(nt) = (E(t))^n}$$

3. On a : $\forall t \in \mathbb{R}, E(t)E(-t) = E(0) = I$. Ainsi $\boxed{E(t) \text{ inversible d'inverse } E(-t)}$

4. Soit $(\alpha, \beta, \gamma) \in \mathbb{R}^3 \mid \alpha I + \beta A + \gamma A^2 = 0_p$ (a).

En multipliant la relation (a) par A^2 , on a, étant donné que $A^3 = A^4 = 0_p$, $\alpha A^2 = 0_p$

Or A n'est pas la matrice nulle, donc $\boxed{\alpha = 0_{\mathbb{R}}}$

En multipliant alors la relation (a) par A, on obtient $\beta A^2 = 0_p$ i.e. $\boxed{\beta = 0_{\mathbb{R}}}$

Puis en reprenant la relation (a), on trouve $\boxed{\gamma = 0_{\mathbb{R}}}$.

Ainsi la famille (I, A, A^2) est libre dans $M_p(\mathbb{R})$

5. Soit $E : \mathbb{R} \rightarrow M_p(\mathbb{R}), t \rightarrow E(t) = I + tA + \frac{t^2}{2}A^2$. Soit $(t,s) \in \mathbb{R}^2 \mid E(t) = E(s)$

On a : $E(t) - E(s) = 0_p$ i.e. $(t-s)A + (\frac{t^2}{2} - \frac{s^2}{2})A^2 = 0_p$.

Or (A, A^2) libre donc $t = s$.

Ainsi $\boxed{E \text{ est une application injective.}}$

6. Si $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ alors $A^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ $A^3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = 0_3$ alors $\boxed{E(t) = \begin{pmatrix} 1 & t & t + \frac{t^2}{2} \\ 0 & 1 & t \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}}$

Partie II

$B_0 = (\varepsilon_1, \varepsilon_2)$ base canonique de \mathbb{R}^2 , $f \in L(\mathbb{R}^2)$ de matrice $A = \begin{pmatrix} 4 & -6 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$

1. $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in F = \ker(f - 2 \text{Id}) \Leftrightarrow A \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} 4x - 6y = 2x \\ x - y = 2y \end{cases} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = y \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix}$

Ainsi $F = \text{vect} \left(\begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$ On pose $e_1 = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix} = 3 \varepsilon_1 + \varepsilon_2$ et on a (e_1) base de F

De même : $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in G = \ker(f - \text{Id}) \Leftrightarrow A \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} 4x - 6y = x \\ x - y = y \end{cases} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = y \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$

D'où $G = \text{vect} \left(\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$ On pose $e_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} = 2 \varepsilon_1 + \varepsilon_2$ et on a (e_2) base de G

F et G sont deux hyperplans de \mathbb{R}^2 distincts donc $F+G$ est un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^2 de dimension strictement supérieure à $\dim(F) = 1$ donc

$\dim(F+G) = 2$

D'autre part, $\dim(F \cap G) = 0$ d'après la formule de Grassmann

Aussi **F et G sous deux sous-espaces supplémentaires de \mathbb{R}^2 .**

Comme (e_1) et (e_2) bases de F et G et $F \oplus G = \mathbb{R}^2$, on a **$B = (e_1, e_2)$ base de \mathbb{R}^2**

2. $e_1 \in \ker(f - 2 \text{Id})$ donc $f(e_1) = 2 e_1$. De même $f(e_2) = e_2$. D'où : **$\text{mat}_B(f) = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$**

3. On pose P la matrice de passage de B_0 vers B et $D = \text{mat}_B(f)$.

D'après la formule de changement de bases, on a $D = P^{-1} A P$ i.e. **$A = P D P^{-1}$**

Ici on vérifie bien que **D est diagonale et P inversible.**

Remarque, on a ici $D = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$, $P = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$ et $P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -1 & 3 \end{pmatrix}$

4. Comme D est diagonale, on a : $\forall n \in \mathbb{N}, D^n = \begin{pmatrix} 2^n & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

De plus, par récurrence immédiate on montre : $\forall n \in \mathbb{N}, A^n = P D^n P^{-1}$.

Ainsi, **$\forall n \in \mathbb{N}, A^n = \begin{pmatrix} 3 \cdot 2^n - 2 & 6 - 6 \cdot 2^n \\ 2^n - 1 & 3 - 2 \cdot 2^n \end{pmatrix}$**

Partie III

1. Soit $t \in \mathbb{R}$. Pour $n \in \mathbb{N}^*$, on sait d'après l'inégalité de Taylor–Lagrange appliquée à la fonction $\varphi = \exp$ à l'ordre n en 0 sur l'intervalle $I = [-|t|, |t|]$, que, étant donné

que $\forall k \in \mathbb{N}, \varphi^{(k)}(0) = 1$ et $\sup_{x \in I} |\varphi^{(n+1)}(x)| = e^{|t|}$:
$$e^t - \sum_{k=0}^n \frac{t^k}{k!} \leq \frac{|t|^{n+1}}{(n+1)!} e^{|t|}$$

Or, $|t|^n = o(n!)$ lorsque n tend vers $+\infty$, donc

$$e^t = \lim_{n \rightarrow +\infty} \sum_{k=0}^n \frac{t^k}{k!}$$

$$2. E_n(t) = \sum_{k=0}^n \frac{t^k}{k!} A^k = \begin{pmatrix} a_n(t) & b_n(t) \\ c_n(t) & d_n(t) \end{pmatrix} \text{ avec : } a_n(t) = 3 \sum_{k=0}^n \frac{(2t)^k}{k!} - 2 \sum_{k=0}^n \frac{t^k}{k!}$$

$$b_n(t) = 6 \sum_{k=0}^n \frac{t^k}{k!} - 6 \sum_{k=0}^n \frac{(2t)^k}{k!}, c_n(t) = \sum_{k=0}^n \frac{(2t)^k}{k!} - \sum_{k=0}^n \frac{t^k}{k!} \text{ et } d_n(t) = 3 \sum_{k=0}^n \frac{t^k}{k!} - 2 \sum_{k=0}^n \frac{(2t)^k}{k!}$$

$$3. \text{ D'après la question 1., on sait que } e^t = \lim_{n \rightarrow +\infty} \sum_{k=0}^n \frac{t^k}{k!} \text{ et que } e^{2t} = \lim_{n \rightarrow +\infty} \sum_{k=0}^n \frac{(2t)^k}{k!}$$

Ainsi, $\lim_{n \rightarrow +\infty} (a_n(t)) = \mathbf{a(t) = 3e^{2t} - 2e^t}$

De même, $\mathbf{b(t) = 6e^t - 6e^{2t}}$, $\mathbf{c(t) = e^{2t} - e^t}$ et $\mathbf{d(t) = 3e^t - 2e^{2t}}$

D'où la matrice $\mathbf{E(t) = \begin{pmatrix} 3e^{2t} - 2e^t & 6e^t - 6e^{2t} \\ e^{2t} - e^t & 3e^t - 2e^{2t} \end{pmatrix}}$

$$4. \text{ On a alors : } \forall t \in \mathbb{R}, \mathbf{E(t) = e^{2t} \begin{pmatrix} 3 & -6 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} + e^t \begin{pmatrix} -2 & 6 \\ -1 & 3 \end{pmatrix} = e^{2t} Q + e^t R}$$
 avec

$$Q = \begin{pmatrix} 3 & -6 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} \text{ et } R = \begin{pmatrix} -2 & 6 \\ -1 & 3 \end{pmatrix}$$

$$5. \text{ On a : } \mathbf{Q^2 = Q, R^2 = R, QR = 0_2 \text{ et } RQ = 0_2.}$$

Ainsi, en notant q et r les endomorphismes de \mathbb{R}^2 canoniquement associés à Q et R, on a q et r deux projecteurs (car $q^2 = q$ et $r^2 = r$) associés (car $qor = roq = 0$ et $q + r = \text{Id}$). De plus, en cherchant les noyaux de q et de r, on trouve $\text{Ker}(q) = G$ et $\text{Ker}(r) = F$.

Ainsi $\mathbf{q \text{ (resp. } r) \text{ est le projecteur d'axe } F \text{ (resp. } G) \text{ et de direction } G \text{ (resp. } F)}$

$$6. E(s)E(t) = (e^{2s}Q + e^sR)(e^{2t}Q + e^tR) = e^{2(t+s)}Q + e^{(t+s)}R \text{ car } R^2 = R, Q^2 = Q \text{ et } QR = RQ = 0$$

D'où : $\mathbf{\forall (t,s) \in \mathbb{R}^2, E(s)E(t) = E(s+t)}$ (*)

Par récurrence (la même que dans la partie I), on montre: $\mathbf{\forall n \in \mathbb{N}, \forall t \in \mathbb{R}, E(nt) = (E(t))^n}$

En utilisant la formule (*), on montre que $\mathbf{E(t) \text{ inversible d'inverse } E(-t)}$

Soit $(t,s) \in \mathbb{R}^2 \mid E(t) = E(s)$. On a :

$$e^{2s}Q + e^sR = e^{2t}Q + e^tR \Leftrightarrow (e^{2s} - e^{2t})Q + (e^s - e^t)R = 0_2$$

Or la famille (Q,R) est libre car Q et R sont deux matrices non colinéaires, donc on a $e^{2t} = e^{2s}$ et $e^t = e^s$ i.e. $\mathbf{t = s}$

Ainsi l'application \mathbf{E} est injective